

Srdečně zveme všechny zájemce na přednášku

**Methodologies concurring to stabilization
of controlled mechanical systems,**

kterou přednese

Prof. Vladimír Rášvan

Technical Sciences Academy of Romania and
University of Craiova, Department of Automatic Control, Romania
E-mail: vladimir.rasvan@edu.ucv.ro



Ve středu 21. října 2026 v 11:00

Místo konání: Ústav matematiky FEKT, T6.12, 6. patro, Technická 8

Abstract: Various controlled systems with distributed parameters arising from mechanics turned to display similar mathematical models, obtained via the Hamilton variational principle. Association of the energy identity will lead the research to feedback boundary control. The resulting feedback stabilizer can be shown to ensure asymptotic (even exponential) stability by using the methods borrowed from dissipativity and hyperstability theories. These theories are described shortly by pointing out their essentials.

Přednáška je určena všem zájemcům o problematiku a je podpořena projektem RP18260200201.

doc. RNDr. Michal Novák, Ph.D.
vedoucí UMAT FEKT

