

## OSMÉ CVIČENÍ

1. Je dán trojúhelník  $ABC$ , kde  $A = [3, -1]$ ,  $B = [3, 3]$ ,  $C = [1, 1]$ .
- Najděte trojúhelník  $A'B'C'$ , který vznikne otočením tohoto trojúhelníka o  $45^\circ$  v kladném směru, střed otáčení je v počátku soustavy souřadnic.
  - Vypočítejte délky stran  $AB, AC$  v původním trojúhelníku a  $A'B', A'C'$  v otočeném trojúhelníku.
  - Určete úhel u vrcholu  $A$  v původním trojúhelníku a úhel u vrcholu  $A'$  v otočeném trojúhelníku.
  - Určete obsahy obou trojúhelníků.
  - Vypočítejte determinant použité matice rotace. Jaká je souvislost s obsahy trojúhelníků?

Výsledky: a)  $A' = [2\sqrt{2}, \sqrt{2}]$ ,  $B' = [0, 3\sqrt{2}]$ ,  $C' = [0, \sqrt{2}]$ , b)  $\|AB\| = \|A'B'\| = 4$ ,  $\|AC\| = \|A'C'\| = 2\sqrt{2}$ , c)  $\alpha = \alpha' = 45^\circ$ , d)  $S = S' = 4$ , e) 1, obsah se nemění.

2. a) Sestavte matici stejnoolehlosti se středem v počátku soustavy souřadnic a koeficientem  $k = -3$ .
- Najděte trojúhelník  $A'B'C'$  jako obraz trojúhelníka  $ABC$  z předchozího příkladu v této stejnoolehlosti. Načrtněte obrázek.
  - Určete obsah a obvod trojúhelníka  $A'B'C'$  a porovnejte s obsahem a obvodem původního trojúhelníka. Jak to souvisí s determinan-tem matice?
  - Jaký koeficient stejnoolehlosti je nutno vzít, aby se obsah trojúhelníka zdvojnásobil?
  - Jaký koeficient vzít, aby se zdvojnásobil jeho obvod?

Výsledky: a)  $\begin{pmatrix} -3 & 0 \\ 0 & -3 \end{pmatrix}$ , b)  $A' = [-9, 3]$ ,  $B' = [-9, -9]$ ,  $C' = [-3, -3]$ , c)  $S' = 36$ ,  $o' = 12(1 + \sqrt{2})$ , obsah se zdevítinásobí, obvod se ztrojnásobí, d)  $k = \pm\sqrt{2}$ , e)  $k = \pm 2$

3. a) Rozhodněte, jaké transformace v rovině zprostředkují matice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

- A co matice  $AB, BA, BC, CB, AA, BB$ ?  
Pokuste je prozkoumat bez výpočtů, z geometrické podstaty. Pak můžete výsledek ověřit výpočtem. Proč platí  $BC = CB$ , ale nikoli  $AB = BA$ ?
- Ověřte, že platí  $C = ABA$ , a podle geometrické podstaty vysvětlete, proč tomu tak je.

Výsledky: a)  $A$ : souměrnost podle osy  $x$ ,  $B, C$ : souměrnost podle přímky  $y = x$ , resp.  $y = -x$ , b)  $AB$ : rotace o  $90^\circ$  (bod se překlopí podle přímky  $y = x$  a následně podle osy  $x$ ),  $BA$ : rotace o  $-90^\circ$  (překlopení nejprve podle osy  $x$ , pak podle  $y = x$ ),  $BC, CB$ : souměrnost podle počátku (překlápíme podle navzájem kolmých přímek),  $AA, BB$ : identita (překlopí se tam a zpět)

4. a) Sestavte matici osově souměrnosti podle přímky  $y = 3x$ .  
Návod: Můžete využít toho, že se jedná o matici lineární transformace a že snadno určíme obrazy dvou vhodně vybraných lineárně nezávislých vektorů.

- b) Najděte bod  $A'$ , který je osově souměrný podle dané přímky s bodem  $A = [4, 2]$ . Nakreslete i obrázek.
- c) Najděte matici inverzní k matici z části a) – zkuste výsledek uhodnout z geometrické podstaty a pak ověřte výpočtem.

Výsledky: a)  $\begin{pmatrix} -4/5 & 3/5 \\ 3/5 & 4/5 \end{pmatrix}$ , b)  $A' = [-2, 4]$ , c) Inverze je rovna původní matici.

5. a) Sestavte matici souměrnosti podle roviny generované vektory  $\bar{a}_1 = [1, -1, 1]^T$ ,  $\bar{a}_2 = [1, 0, 2]^T$  (rovina prochází počátkem soustavy souřadnic).

Návod: Opět můžete využít toho, že se jedná o matici lineární transformace a že snadno určíme obrazy tří vhodně vybraných lineárně nezávislých vektorů.

- b) Najděte bod  $A'$ , který je souměrný podle dané roviny s bodem  $A = [-1, 0, 4]$ .

Výsledky: a)  $\frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 & -2 & 2 \\ -2 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ , b)  $A' = [3, 2, 2]$ .

6. \* Dokažte, že všechny matice rotace v rovině o úhel  $\alpha \in \mathbb{R}$  tvoří grupu vzhledem k násobení matic.

V následujících příkladech pracujte s homogenními souřadnicemi.

7. Sestavte matici posunutí o vektor  $\bar{u} = [1, -2]^T$  a matici posunutí o vektor  $\bar{v} = [2, 0]^T$ . Komutují spolu tyto dvě matice? (Tj. záleží u nich na pořadí násobení?) Rozhodněte podle geometrické podstaty a pak ověřte výpočtem.

Výsledky:  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ , Ano, komutují, na pořadí nezáleží.

8. Sestavte matici rotace o úhel  $90^\circ$ . Komutuje tato matice s maticí posunutí o vektor  $\bar{v} = [2, 0]^T$  z předchozího příkladu? Rozhodněte podle geometrické podstaty a pak ověřte výpočtem.

Výsledky:  $\begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ , nekomutuje.

9. Sestavte matici středové souměrnosti se středem v bodě  $S = [1, -2]$  (lze využít výsledek jednoho z předchozích příkladů). Najděte pak obraz bodu  $A = [3, -1]$  v této souměrnosti.

Výsledek:  $\begin{pmatrix} -1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & -4 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $A' = [-1, -3]$

10. Sestavte matici rotace o úhel  $90^\circ$  se středem otáčení v bodě  $S = [1, -2]$  (lze využít výsledky předchozích příkladů). Najděte pak obraz bodu  $A = [3, -1]$  v této souměrnosti.

Výsledek:  $\begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $A' = [0, 0]$

11. \* Sestavte matici osové souměrnosti podle přímky  $y = 3x + 1$ .