

1. Jsou dány vektory $\vec{v}_1 = (1, 1, 1, 1)^T$, $\vec{v}_2 = (0, 2, 4, 6)^T$, $\vec{v}_3 = (0, 4, 16, 36)^T$. Ortogonalizujte tyto vektory v daném pořadí. 10bodů

$$\vec{u}_1 = \vec{v}_1 = (1, 1, 1, 1)^T, \vec{u}_2 = \vec{v}_2 - \frac{\vec{v}_2 \cdot \vec{u}_1}{\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_1} \vec{u}_1 = (0, 2, 4, 6)^T - \frac{12}{4}(1, 1, 1, 1)^T = (-3, -1, 1, 3)^T,$$

$$\vec{u}_3 = \vec{v}_3 - \frac{\vec{v}_3 \cdot \vec{u}_1}{\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_1} \vec{u}_1 - \frac{\vec{v}_3 \cdot \vec{u}_2}{\vec{u}_2 \cdot \vec{u}_2} \vec{u}_2 = (0, 4, 16, 36)^T - \frac{56}{4}(1, 1, 1, 1)^T - \frac{120}{20}(-3, -1, 1, 3)^T = (4, -4, -4, 4)^T$$

2. Diskutujte definitnost matice $\begin{pmatrix} -5 & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix}$ vzhledem k parametru a . 10bodů

$$\Delta_1 = -5, \Delta_2 = \begin{vmatrix} -5 & 1 \\ 1 & a \end{vmatrix} = -5a - 1, \Delta_3 = \begin{vmatrix} -5 & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{vmatrix} = -5a^2 - 2a + 7 = -5 \left(a + \frac{7}{5} \right) (a - 1),$$

negativně definitní pro $\Delta_1 < 0, \Delta_2 > 0, \Delta_3 < 0$ to jest $a < -7/5$, pro $a > -7/5$ je indefinitní

3. Vypočtěte exponenciálu matice $A = \begin{pmatrix} 7 & -12 \\ 2 & -3 \end{pmatrix}$ 10bodů

$$\chi_A = \begin{vmatrix} 7 - \lambda & -12 \\ 2 & -3 - \lambda \end{vmatrix} = (\lambda - 1)(\lambda - 3) \text{ je minimální polynom. } P(x) = Ax + B, f(x) = e^{xt}$$

$$e^t = A + B \wedge e^{3t} = 3A + B \Rightarrow P(x) = \frac{e^{3t} - e^t}{2}x + \frac{e^{3t} + e^t}{2}, P(A) = \begin{pmatrix} -2e^t + 3e^{3t} & -6e^{3t} + 6e^t \\ e^{3t} - e^t & 3e^t - 2e^{3t} \end{pmatrix}$$

4. Určete největší řešení (kořen) rovnice $e^x = 3x$ s přesností 10^{-2} . 10bodů
největší řešení rovnice = 1,512134552, nejmenší řešení rovnice = 0,6190612867

5. K zadaným bodům

x	0	2	4	6
y	-4	-1	0	-1

 vypočtěte lineární a kvadratické vyrovnaní. 10bodů

$$y = -3 + \frac{x}{2} \quad y = -4 + 2x - \frac{x^2}{4} \quad \begin{array}{ccc|c} 4 & 12 & 56 & -6 \\ 12 & 56 & 288 & -8 \\ 56 & 288 & 1568 & -40 \end{array}$$

Variantní řešení s využitím příkladu 1:

• LINEÁRNÍ VYROVNÁNÍ

$\vec{V} = L((1, 1, 1, 1)^T, (0, 2, 4, 6)^T) = L((1, 1, 1, 1)^T, (-3, -1, 1, 3)^T) = L(\vec{u}_1, \vec{u}_2)$
ortogonální projekci \vec{u}_p vektoru $\vec{y} = (-4, -1, 0, -1)^T$ na prostor \vec{V} má tvar

$$\vec{u}_p = \alpha_1 \vec{u}_1 + \alpha_2 \vec{u}_2,$$

kde $\alpha_i \vec{u}_i \cdot \vec{u}_i = \vec{v} \cdot \vec{u}_i$, tj. $\alpha_1 4 = -6$, $\alpha_2 20 = 10$, tedy

$$\vec{u}_p = -\frac{3}{2}(1, 1, 1, 1)^T + \frac{1}{2}(-3, -1, 1, 3)^T = (-3, -2, -1, 0)^T.$$

Tento vektor můžeme vyjádřit vzhledem k bázi \vec{v}_1, \vec{v}_2 s využitím vztahů uvedených v prvním příkladu:

$$\vec{u}_p = -\frac{3}{2}\vec{v}_1 + \frac{1}{2}(\vec{v}_2 - 3\vec{v}_1) = -3\vec{v}_1 + \frac{1}{2}\vec{v}_2$$

• KVADRATICKÉ VYROVNÁNÍ

$\vec{V}_3 = L(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3) = L(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$. Ortogonální projekce \vec{u}_p vektoru $\vec{y} = (-4, -1, 0, -1)^T$ na prostor \vec{V}_3 má tvar

$$\vec{u}_p = \alpha_1 \vec{u}_1 + \alpha_2 \vec{u}_2 + \alpha_3 \vec{u}_3,$$

kde $\alpha_i \vec{u}_i \cdot \vec{u}_i = \vec{v} \cdot \vec{u}_i$, tj. $\alpha_1 4 = -6$, $\alpha_2 20 = 10$, $\alpha_3 64 = -16$, tedy

$$\vec{u}_p = -\frac{3}{2}(1, 1, 1, 1)^T + \frac{1}{2}(-3, -1, 1, 3)^T - \frac{1}{4}(4, -4, -4, 4)^T = (-4, -1, 0, -1)^T.$$

Tento vektor můžeme vyjádřit vzhledem k bázi $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3$ s využitím vztahů uvedených v prvním příkladu:

$$\vec{u}_p = -\frac{3}{2}\vec{v}_1 + \frac{1}{2}(\vec{v}_2 - 3\vec{v}_1) - \frac{1}{4}(\vec{v}_3 - 14\vec{v}_1 - 6(\vec{v}_2 - 3\vec{v}_1)) = -4\vec{v}_1 + 2\vec{v}_2 - \frac{1}{4}\vec{v}_3$$

6. Vypočtěte integrál $\int_0^1 \exp(-3x - x^2) dx$ přesností 10^{-2} 10bodů
0,2815758856

7. Zaveďte pojem matice a determinantu. Operace s maticemi. 5bodů

8. Interpolace funkcí. 5bodů

1. Jsou dány vektory $\vec{v}_1 = (1, 1, 1, 1)^T$, $\vec{v}_2 = (0, 1, 3, 4)^T$, $\vec{v}_3 = (0, 1, 9, 16)^T$. Ortogonalizujte tyto vektory v daném pořadí. 10bodů

$$\vec{u}_1 = \vec{v}_1 = (1, 1, 1, 1)^T, \vec{u}_2 = \vec{v}_2 - \frac{\vec{v}_2 \cdot \vec{u}_1}{\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_1} \vec{u}_1 = (0, 1, 3, 4)^T - \frac{8}{4}(1, 1, 1, 1)^T = (-2, -1, 1, 2)^T,$$

$$\vec{u}_3 = \vec{v}_3 - \frac{\vec{v}_3 \cdot \vec{u}_1}{\vec{u}_1 \cdot \vec{u}_1} \vec{u}_1 - \frac{\vec{v}_3 \cdot \vec{u}_2}{\vec{u}_2 \cdot \vec{u}_2} \vec{u}_2 = (0, 1, 9, 16)^T - \frac{26}{4}(1, 1, 1, 1)^T - \frac{40}{10}(-2, -1, 1, 2)^T = \frac{1}{2}(3, -3, -3, 3)^T$$

2. Diskutujte definitnost matice $\begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix}$ vzhledem k parametru a . 10bodů

$$\Delta_1 = 3, \Delta_2 = \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 1 & a \end{vmatrix} = 3a - 1, \Delta_3 = \begin{vmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{vmatrix} = 3a^2 - 2a - 1 = 3 \left(a + \frac{1}{3} \right) (a - 1),$$

pozitivně definitní pro $\Delta_1 > 0, \Delta_2 > 0, \Delta_3 > 0$ to jest $a > 1$, pro $a < 1$ je indefinitní

3. Vypočtěte exponenciálu matice $A = \begin{pmatrix} 2 & 6 \\ -1 & 7 \end{pmatrix}$ 10bodů

$$\chi_A = \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 6 \\ -1 & 7 - \lambda \end{vmatrix} = (\lambda - 4)(\lambda - 5) \text{ je minimální polynom. } P(x) = Ax + B, f(x) = e^{xt}$$

$$e^{4t} = 4A + B \wedge e^{5t} = 5A + B \Rightarrow P(x) = e^{5t} - e^{4t}x + 5e^{4t} - 4e^{5t}$$

$$P(A) = \begin{pmatrix} 3e^{4t} - 2e^{5t} & 6e^{5t} - 6e^{4t} \\ -e^{5t} + e^{4t} & -2e^{4t} + 3e^{5t} \end{pmatrix}$$

4. Určete největší řešení (kořen) rovnice $e^x = 5x$ s přesností 10^{-2} . 10bodů
největší řešení rovnice = 2,542641358, nejmenší řešení rovnice = 0,6190612867

5. K zadaným bodům

x	0	1	3	4
y	-4	-1	0	-1

 vypočtěte lineární a kvadratické vyrovnaní. 10bodů

$$y = -\frac{29}{10} + \frac{7}{10}x \quad y = -\frac{39}{10} + \frac{101}{30}x - \frac{2}{3}x^2 \quad \begin{array}{ccc|c} 4 & 8 & 26 & -6 \\ 8 & 26 & 92 & -5 \\ 26 & 92 & 338 & -17 \end{array}$$

Variantní řešení s využitím příkladu 1:

- LINEÁRNÍ VYROVNÁNÍ

$\vec{V} = L((1, 1, 1, 1)^T, (0, 1, 3, 4)^T) = L((1, 1, 1, 1)^T, (-2, -1, 1, 2)^T) = L(\vec{u}_1, \vec{u}_2)$
ortogonální projekci \vec{u}_p vektoru $\vec{y} = (-4, -1, 0, -1)^T$ na prostor \vec{V} má tvar

$$\vec{u}_p = \alpha_1 \vec{u}_1 + \alpha_2 \vec{u}_2,$$

kde $\alpha_i \vec{u}_i \cdot \vec{u}_i = \vec{v} \cdot \vec{u}_i$, tj. $\alpha_1 4 = -6$, $\alpha_2 10 = 7$, tedy

$$\vec{u}_p = -\frac{3}{2}(1, 1, 1, 1)^T + \frac{7}{10}(-2, -1, 1, 2)^T = \frac{1}{10}(-29, -22, -8, -1)^T.$$

Tento vektor můžeme vyjádřit vzhledem k bázi \vec{v}_1, \vec{v}_2 s využitím vztahů uvedených v prvním příkladu:

$$\vec{u}_p = -\frac{3}{2}\vec{v}_1 + \frac{7}{10}(\vec{v}_2 - 2\vec{v}_1) = -\frac{29}{10}\vec{v}_1 + \frac{7}{10}\vec{v}_2$$

• KVADRATICKÉ VYROVNÁNÍ

$\vec{V}_3 = L(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3) = L(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$. Ortogonální projekce \vec{u}_p vektoru $\vec{y} = (-4, -1, 0, -1)^T$ na prostor \vec{V}_3 má tvar

$$\vec{u}_p = \alpha_1\vec{u}_1 + \alpha_2\vec{u}_2 + \alpha_3\vec{u}_3,$$

kde $\alpha_i\vec{u}_i \cdot \vec{u}_i = \vec{v} \cdot \vec{u}_i$, tj. $\alpha_1 4 = -6$, $\alpha_2 10 = 7$, $\alpha_3 9 = -6$, tedy

$$\vec{u}_p = -\frac{3}{2}(1, 1, 1, 1)^T + \frac{7}{10}(-2, -1, 1, 2)^T - \frac{2}{3}(1, -1, -1, 1)^T = \frac{1}{30}(-107, -46, -4, -23)^T.$$

Tento vektor můžeme vyjádřit vzhledem k bázi $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3$ s využitím vztahů uvedených v prvním příkladu:

$$\vec{u}_p = -\frac{3}{2}\vec{v}_1 + \frac{7}{10}(\vec{v}_2 - 2\vec{v}_1) - \frac{2}{3}\left(\vec{v}_3 - \frac{13}{2}\vec{v}_1 - 4(\vec{v}_2 - 2\vec{v}_1)\right) = -\frac{39}{10}\vec{v}_1 + \frac{101}{30}\vec{v}_2 - \frac{2}{3}\vec{v}_3$$

6. Vypočtěte integrál $\int_1^2 \frac{e^x}{x} dx$ přesností 10^{-2} 10bodů
3,059116540

7. Definujte vektorový prostor, jeho bázi a dimenzi. 5bodů

8. Numerické metody řešení rovnic. 5bodů